

Procedura di selezione per la copertura di n. 2 posti di Professore Associato nel GSD 09/IINF-04 Automatica SSD IINF-04/A Automatica mediante chiamata ai sensi della Legge n. 240/2010, art. 18, comma 1. Codice Procedura: 27/2025

RELAZIONE FINALE

La Commissione esaminatrice della valutazione indetta con Decreto Rettorale N. 12/2025 per la copertura di n. 2 posti di Professore Associato nel settore concorsuale in epigrafe nominata con Decreto Rettorale DR 92/2025 e composta dai seguenti professori:

Nome e Cognome	Fascia	GSD	SSD	Ateneo di appartenenza
Alessandro DE LUCA	I ^a	09/IINF-04	IINF-04/A	Università degli Studi di Roma "La Sapienza"
Stefano DI GENNARO	I ^a	09/IINF-04	IINF-04/A	Università degli Studi dell'Aquila
Maria Elena VALCHER	I ^a	09/IINF-04	IINF-04/A	Università degli Studi di Padova

avvalendosi di strumenti telematici di lavoro collegiale, si riunisce (al completo) il giorno 3 aprile 2025 alle ore 12:45, al fine di procedere alla stesura della Relazione finale.

Nella riunione preliminare, svolta per via telematica il giorno 6 marzo 2025 a partire dalle ore 14:30, la Commissione ha provveduto ad eleggere il Presidente e il Segretario, attribuendo tali funzioni rispettivamente al Prof. Alessandro De Luca e al Prof. Stefano Di Gennaro, individuando inoltre quale termine per la conclusione dei lavori concorsuali il giorno 5 maggio 2025.

Ciascun commissario ha dichiarato che non sussistono situazioni di incompatibilità, ai sensi degli artt. 51 e 52 c.p.c. e dell'art. 5, comma 2, del D. Lgs. 1172/ 1948, con gli altri Membri della Commissione.

La Commissione ha quindi provveduto, con apposito verbale, a prendere atto dei criteri di selezione previsti nel bando per la valutazione delle pubblicazioni scientifiche, del curriculum, dell'attività didattica dei candidati e a inviarlo per via telematica al responsabile amministrativo della procedura, affinché provvedesse ad assicurarne la pubblicazione sul sito dell'Ateneo.

Nella seconda riunione, svolta per via telematica il giorno 3 aprile 2025 a partire dalle ore 9:30, ciascun commissario, presa visione dell'elenco dei candidati trasmesso dal responsabile del procedimento, ha dichiarato che non sussistono situazioni di incompatibilità, ai sensi degli artt. 51 e 52 c.p.c. e dell'art. 5, comma 2, del D. Lgs. 1172/ 1948, con i candidati stessi.

La Commissione, tenendo conto dei criteri di valutazione contenuti nel bando, ha preso in esame la documentazione trasmessa dai candidati in formato elettronico e ha proceduto, per ciascuno di essi, a stendere un profilo curriculare comprensivo dell'attività didattica svolta, una valutazione collegiale del profilo e una valutazione di

merito complessiva dell'attività di ricerca, riportati in Allegato 1 al presente verbale, che ne costituisce parte integrante.

Nella terza riunione, svolta per via telematica il giorno 3 aprile 2025 a partire dalle ore 12:00, la Commissione, tenendo conto dei criteri di valutazione contenuti nel bando e delle valutazioni effettuate nella precedente riunione, ha effettuato una valutazione complessiva per ciascun candidato, riportata in Allegato 2 al presente verbale, che ne costituisce parte integrante. La Commissione ha quindi proceduto alla valutazione comparativa dei candidati per l'individuazione dei vincitori della procedura.

Al termine la Commissione, all'unanimità, sulla base delle valutazioni formulate e dopo aver effettuato la comparazione dei candidati, ha dichiarato i candidati Michele FOCCHI e Massimiliano D'ANGELO vincitori nell'ordine indicato della procedura selettiva di chiamata, ai sensi dell'art.18 della Legge 240/2010, per la copertura di n. 2 posti di Professore Associato nel settore concorsuale in epigrafe presso l'Università Telematica "Universitas Mercatorum".

La Commissione dichiara conclusi i lavori. Il Presidente si incarica di inviare per via telematica il verbale della seconda riunione, il verbale della terza riunione e la presente relazione finale, ivi inclusi i relativi allegati, al responsabile del procedimento indicato all'art. 12 del DR 12/2025.

La relazione finale riassuntiva con i relativi allegati sarà resa pubblica per via telematica sul sito dell'Ateneo.

Si allegano al verbale le dichiarazioni del Prof. Stefano Di Gennaro (Allegato 3) e della Prof.ssa Maria Elena Valcher (Allegato 4) di partecipazione per via telematica alla riunione e alla verbalizzazione.

La Commissione termina i lavori alle ore 13:30 del giorno 3 aprile 2025.

Letto, approvato e sottoscritto.

Roma, 3 aprile 2025

LA COMMISSIONE:

Prof. Alessandro De Luca - Presidente

Prof. Stefano Di Gennaro - Segretario (collegato in via telematica)

Prof.ssa Maria Elena Valcher - Membro (collegata in via telematica)

ALLEGATO 1 ALLA RELAZIONE FINALE

Profili curriculari dei candidati, con valutazioni collegiali dei profili e attività di ricerca

Candidato: Massimiliano D'ANGELO

Profilo del candidato

Massimiliano D'ANGELO è nato nel 1992, ha conseguito la laurea magistrale (voto: 110 e lode) in Control Engineering presso Sapienza Università di Roma nell'ottobre 2016 e il dottorato di ricerca (giudizio: ottimo con lode) in Automatica, Bioingegneria e Ricerca Operativa, curriculum Automatica, presso Sapienza Università di Roma nel febbraio 2020.

Ha ottenuto l'attribuzione dell'Abilitazione Scientifica Nazionale alle funzioni di professore di seconda fascia nel Settore Concorsuale 09/G1 - AUTOMATICA nel novembre 2023.

Durante il periodo di dottorato, ha trascorso cinque mesi presso la Washington University di St. Louis. Successivamente ha svolto attività di ricerca come post-doc presso la Sapienza, l'Università di Milano Bicocca, l'EPFL di Lausanne e infine presso lo IASI del CNR a Roma, dove è attualmente ricercatore a tempo determinato in un progetto di Systems Biology.

Ha partecipato a quattro progetti di ricerca di Ateneo Sapienza e a un progetto del MISE. È Associate Editor della rivista Optimal Control Applications and Methods, è stato Associate Editor di tre conferenze internazionali (European Control Conf. 2023-25) ed è membro dal 2023 del CEB della IEEE Conf. on Control Technology and Applications. Ha organizzato due sessioni a invito alla IEEE Conf. on Decision and Control nel 2022 ed è stato Guest Editor di una Special Issue della rivista Int. J. of Robust and Nonlinear Control nel 2024. È membro di due Technical Committee, uno dell'IFAC e uno della IEEE Control Systems Society.

Ha svolto attività di assistenza alla didattica tra ottobre 2017 e dicembre 2024 (15 corsi, per circa 400 ore complessive, nell'ambito degli SSD ING-INF/04 e MAT/06) presso Sapienza, Campus Bio-Medico e LUISS in Roma ed è stato docente a contratto tra settembre 2018 e oggi per 9 insegnamenti (negli SSD ING-INF/04 e MAT/03 e /06) presso il corso di laurea in Ingegneria Informatica del Politecnico di Milano.

È autore di 30 pubblicazioni, di cui 20 su rivista e 10 in atti di conferenze, oltre ad un editoriale. I principali indicatori bibliometrici (al 24 marzo 2025) sono:

- Scopus: h-index=11, con 280 citazioni (h-index=8, con 181 citazioni, se si escludono le autocitazioni);
- Google Scholar: h-index=11, con 314 citazioni (dal 2020: h-index=11, con 290 citazioni); i-10 index=13 (dal 2020: i-10 index=12).

Presenta 12 pubblicazioni, tutte apparse su rivista: 7 riviste appartengono al primo quartile (Q1), 4 al Q2, 1 al Q3 nella categoria "Automation & Control Systems" del JCR. Come ambito scientifico, tali pubblicazioni riguardano problemi di filtraggio in sistemi stocastici lineari e nonlineari, di consenso per sistemi multi-agente e di controllo ottimo. I tre articoli più citati secondo Scopus sono apparsi su *IEEE Control Systems Lett.* 2018 (40 citazioni) e su *Automatica* 2019 (36 citazioni) e 2021 (33 citazioni).

Valutazione collegiale del profilo

Il candidato Massimiliano D'ANGELO presenta un profilo scientifico solido e articolato, con pubblicazioni di elevata rilevanza, rigorosa impostazione metodologica e ottima collocazione editoriale, prevalentemente in riviste di primo e secondo quartile. La sua produzione scientifica si concentra su temi del settore scientifico-disciplinare, come problemi di filtraggio in sistemi stocastici, consenso per sistemi multi-agente e controllo ottimo, con un buon impatto bibliometrico. Ha maturato un'ampia esperienza didattica, sia come docente a contratto che nell'assistenza alla didattica, in diversi atenei. L'attività editoriale e di organizzazione scientifica è significativa, con ruoli di Associate Editor e contributi all'organizzazione di conferenze e 'special issue'. La partecipazione a progetti di ricerca e il coinvolgimento in comitati scientifici internazionali rafforzano ulteriormente il suo profilo accademico.

Valutazione di merito complessiva dell'attività di ricerca

Il candidato Massimiliano D'ANGELO presenta un interessante curriculum scientifico con pubblicazioni originali e di struttura metodologica rigorosa, centrate su temi del settore scientifico-disciplinare, con ottima collocazione editoriale e di buon impatto. Sulla base delle pubblicazioni scientifiche presentate e della produzione scientifica complessiva del candidato, la valutazione dell'attività di ricerca è ottima.

Alh

Candidato: Michele FOCCHI

Profilo del candidato

Michele FOCCHI è nato nel 1980, ha conseguito la laurea specialistica (voto: 97/110) in Ingegneria dell'Automazione presso il Politecnico di Milano nel luglio 2007 e il dottorato di ricerca in Robotics, Cognition and Interaction Technologies - Scuola di Dottorato di Tecnologie Umanoidi e della Vita, presso l'Università degli Studi di Genova nell'aprile 2013.

Ha ottenuto l'attribuzione dell'Abilitazione Scientifica Nazionale alle funzioni di professore di seconda fascia nel Settore Concorsuale 09/G1 - AUTOMATICA nel dicembre 2023. Ha inoltre ottenuto l'Abilitazione Scientifica Nazionale alle funzioni di professore di seconda fascia anche nei Settori Concorsuali 09/A2 - MECCANICA APPLICATA ALLE MACCHINE (novembre 2023) e 09/H1 - SISTEMI DI ELABORAZIONE DELLE INFORMAZIONI (dicembre 2023).

Dopo la laurea specialistica ha lavorato per due anni in ambito R&D alla Indesit di Fabriano. Dal 2009 al 2021 è stato Ricercatore presso l'Istituto Italiano di Tecnologia (IIT) a Genova, con un periodo di tre mesi come visiting researcher presso il Max Planck Institute for Intelligent Systems a Tübingen. Ha collaborato quindi per sei mesi con la Libera Università di Bolzano e dal febbraio 2021 a oggi è Ricercatore a tempo determinato (RTD-A) presso l'Università di Trento.

È stato tra i fondatori del Moog@IIT Joint Lab nel 2016. Con il Dynamic Legged Systems Lab dell'IIT è stato WP leader in tre progetti di ricerca, uno dell'ESA su rover all-terrain (2021-22, 400k€), uno europeo in FP7 Echord++ (2016-18, 300k€) e uno dell'INAIL sulla teleoperazione (2017-22, 5.4M€). È Associate Editor della rivista *IEEE Robotics and Automation Lett.* dal 2022 ed è stato Associate Editor della conferenza *IEEE Robotics and Automation Conf.* nel 2024 e Guest Associate Editor per *Frontiers in Robotics and AI*. Ha organizzato due workshop alle conferenze *IEEE Int. Conf. on Robotics and Automation* nel 2014 e *Robotics Science and Systems* nel 2019, e la Dog-Race Challenge nel 2024 alla conferenza *I-RIM* a Roma e allo *European Robotics Forum* a Rimini. Nel 2021 ha ricevuto il Best Video Award della rivista *IEEE Access*. Ha un brevetto internazionale (del 2012) su una microturbina. Ha svolto numerose attività di disseminazione (TV, giornali, demo) delle ricerche del suo gruppo.

Tra il 2021 e il 2023 ha tenuto corsi a livello di laurea, laurea magistrale e dottorato per circa 150 ore su Fondamenti di Robotica e Fondamenti di Automatica, prevalentemente presso l'Università di Trento. Tra il 2015 e il 2024 è stato supervisore presso IIT/Università di Genova di 5 dottorandi di ricerca e co-supervisore di altri 4.

È autore di 51 pubblicazioni, di cui 22 su rivista, 26 in atti di conferenze e 3 come capitoli di libri, oltre ad un editoriale.

I principali indicatori bibliometrici (al 24 marzo 2025) sono:

- Scopus: h-index=26, con 2762 citazioni (h-index=23, con 2347 citazioni, se si escludono le autocitazioni);
- Google Scholar: h-index=32, con 4234 citazioni (dal 2020: h-index=25, con 2647 citazioni); i-10 index=44 (dal 2020, i-10 index=38).

Presenta 12 pubblicazioni, di cui 11 su rivista e 1 capitolo di libro: 5 riviste appartengono al primo quartile (Q1) e 4 al Q2 nella categoria "Robotics" del JCR; 1 al Q3 nella categoria "Automation & Control Systems"; 1 al Q2 nella categoria "Engineering: Electrical & Electronics". Come ambito scientifico, tali pubblicazioni riguardano problemi di pianificazione e controllo whole-body della locomozione di sistemi robotici su gambe, per lo più quadrupedi, su terreni accidentati, con verifiche sperimentali. I tre articoli più citati secondo Scopus sono apparsi su *Autonomous Robots* 2017 (185 citazioni), su *Int. J. of Robotics Research* 2015 (161 citazioni) e su *IEEE Robotics and Automation Lett.* 2019 (97 citazioni).

Valutazione collegiale del profilo

Il candidato Michele FOCCHI ha una produzione scientifica di livello eccellente, testimoniata da un elevato numero di pubblicazioni apparse o presentate in sedi prestigiose, tutte pertinenti il settore scientifico-disciplinare e con un ottimo impatto dal punto di vista delle citazioni. La sua attività di ricerca si concentra su tematiche di robotica, con particolare attenzione al controllo e pianificazione della locomozione di robot su gambe su terreni accidentati. Degna di nota l'attività di supervisione di dottorandi. La sua attività didattica e di tutorato, svolta principalmente presso l'Università di Trento, è stata molto buona e abbastanza diversificata. Ha inoltre supervisionato alcuni studenti magistrali nel lavoro di tesi. Degne di nota la sua attività editoriale come Associate Editor di una rivista, un brevetto internazionale, la sua partecipazione attiva, anche in ruoli di rilievo, in progetti di ricerca internazionali ed un'intensa attività di disseminazione.

Valutazione di merito complessiva dell'attività di ricerca

Il candidato Michele FOCCHI ha un ampio e intenso curriculum scientifico con contributi originali nel campo della pianificazione e controllo di robot mobili su gambe, di ottima collocazione editoriale, con una validazione sperimentale rigorosa ed elevato impatto. Sulla base delle pubblicazioni scientifiche presentate e della produzione scientifica complessiva del candidato, la valutazione dell'attività di ricerca è eccellente.

Candidato: Lorenzo RICCIARDI CELSI

Profilo del candidato

Lorenzo RICCIARDI CELSI è nato nel 1990, ha conseguito la laurea magistrale (voto: 110 e lode) in Control Engineering presso Sapienza Università di Roma nel gennaio 2014 e il dottorato di ricerca (giudizio: ottimo con lode) in Automatica, Bioingegneria e Ricerca Operativa, curriculum Automatica, presso Sapienza Università di Roma e in co-tutela con l'Université Paris-Saclay, nel gennaio 2018. Successivamente ha conseguito un Master in Business Administration presso la LUISS di Roma (2020-22).

Ha ottenuto l'attribuzione dell'Abilitazione Scientifica Nazionale alle funzioni di professore di seconda fascia nel Settore Concorsuale 09/G1 – AUTOMATICA nel febbraio 2023.

Dal maggio 2018 al settembre 2022 è stato un manager presso ELIS Innovation Hub, dove ha gestito oltre 30 progetti di innovazione industriale e aziendale, in collaborazione con università, in particolare nelle aree dell'intelligenza artificiale, della visione e del processamento del linguaggio naturale. Da ottobre 2022 a tutt'oggi è passato alla start-up Whoosnap-Insoore, dove guida un gruppo di specialisti in AI, computer vision e data analysis per lo sviluppo di una piattaforma tecnologica di supporto alle compagnie assicurative nella gestione ottimale dei sinistri.

Nel corso degli anni ha svolto diverse attività di consulenza. Nel periodo 2014-18, ha partecipato come Task leader con il Consorzio CRAT ad alcuni progetti di ricerca europei in ambito FP7 e H2020. Dal 2020 al 2022 è stato membro del Consiglio direttivo e del Comitato tecnico-scientifico del centro di competenza ARTES4.0. Dal 2023 è Associate Editor del CEB della IEEE Control Systems Society e della rivista Transactions of the Institute of Measurement and Control. Ha un brevetto su un'interfaccia grafica per l'interazione al computer di pazienti con disabilità (depositato nel 2012).

Dal 2015-16 al 2017-18 è stato docente a contratto presso l'Università eCampus dove ha tenuto corsi di modellistica e simulazione per complessivi 42 crediti. Nel 2021-22 ha tenuto a Roma con ELIS delle lezioni di Etica dell'AI e di Fondamenti di Automatica per un corso di Ingegneria digitale a integrazione del corso di laurea in Ingegneria informatica del Politecnico di Milano.

È autore di 44 pubblicazioni, di cui 22 su rivista, 5 articoli di review, 14 in atti di conferenze e 2 come capitoli di libri, oltre ad un Author Reply.

I principali indicatori bibliometrici (al 24 marzo 2025) sono:

- Scopus: h-index=14, con 344 citazioni (h-index=12, con 326 citazioni, se si escludono le autocitazioni);
- Google Scholar: h-index=16, con 599 citazioni (dal 2020: h-index=13, con 480 citazioni); i-10 index=22 (dal 2020, i-10 index=15).

Presenta 12 pubblicazioni, tutte su rivista: 4 riviste appartengono al primo quartile (Q1), 3 al Q2 e 2 al Q3 nella categoria "Automation & Control Systems" del JCR; 1 al Q1 e 1 al Q2 nella categoria "Computer Science: AI"; 1 al Q2 nella categoria "Engineering: Electrical & Electronics". Come ambito scientifico, tali pubblicazioni riguardano problemi di controllo e consenso multi-agente con applicazioni a sistemi su reti e uso di tecniche di deep learning. I tre articoli più citati secondo Scopus sono apparsi su *Automatica* 2019 (41 citazioni), su *IEEE Trans. on Control Systems Technology* 2018 (25 citazioni) e su *Automatica* 2021 (20 citazioni).

Valutazione collegiale del profilo

Il candidato Lorenzo RICCIARDI CELSI presenta un curriculum estremamente interessante e diversificato, che abbina attività di ricerca nell'ambito dell'Automatica ad attività di management della ricerca. La produzione scientifica è di buon livello, sebbene di impatto limitato dal punto di vista delle citazioni. Le pubblicazioni in ambito controllistico si focalizzano principalmente su tematiche di consensus per sistemi multi-agente. Il candidato si occupa inoltre di applicazioni del deep learning e di problematiche di image processing, ma non tutta la sua produzione appare centrata sulle tematiche e le metodologie del settore scientifico-disciplinare oggetto del concorso. L'attività didattica è relativamente limitata. L'attività editoriale è di buon livello e testimoniata dal ruolo di Associate Editor per una rivista e di membro del Conference Editorial Board della IEEE Control Systems Society.

Valutazione di merito complessiva dell'attività di ricerca

Il candidato Lorenzo RICCIARDI CELSI presenta un profilo variegato, con forte spinta al management della ricerca e all'innovazione industriale. La produzione scientifica è di buon livello, con contributi originali nel controllo e consenso multi-agente, anche in applicazioni con deep learning, sebbene non sempre strettamente centrata sui metodi del settore scientifico-disciplinare e di qualità editoriale variabile. Sulla base delle pubblicazioni scientifiche presentate e della produzione scientifica complessiva del candidato, la valutazione dell'attività di ricerca è molto buona.

ALLEGATO 2 ALLA RELAZIONE FINALE

Valutazione complessiva dei candidati

Candidato: Massimiliano D'ANGELO

Il candidato Massimiliano D'ANGELO, sulla base delle pubblicazioni scientifiche presentate e della produzione scientifica complessiva del candidato, presenta una ottima attività di ricerca. L'attività didattica, compresa quella integrativa e di servizio agli studenti, è ottima. Il curriculum e gli altri titoli presentati hanno caratteristiche qualitative molto buone.

Candidato: Michele FOCCHI

Il candidato Michele FOCCHI, sulla base delle pubblicazioni scientifiche presentate e della produzione scientifica complessiva del candidato, presenta una eccellente attività di ricerca. L'attività didattica, compresa quella integrativa e di servizio agli studenti, è molto buona. Il curriculum e gli altri titoli presentati hanno caratteristiche qualitative ottime.

Candidato: Leonardo RICCIARDI CELSI

Il candidato Lorenzo RICCIARDI CELSI, sulla base delle pubblicazioni scientifiche presentate e della produzione scientifica complessiva del candidato, presenta una attività di ricerca molto buona. L'attività didattica, compresa quella integrativa e di servizio agli studenti, è discreta. Il curriculum e gli altri titoli presentati hanno caratteristiche qualitative buone.

ALLEGATO 3 ALLA RELAZIONE FINALE

Procedura di selezione per la copertura di n. 2 posti di Professore Associato nel GSD 09/IINF-04 Automatica SSD IINF-04/A Automatica mediante chiamata ai sensi della Legge n. 240/2010, art. 18, comma 1. Codice Procedura: 27/2025

D I C H I A R A Z I O N E

Il sottoscritto Prof. Stefano Di Gennaro, Segretario della Commissione Esaminatrice della procedura selettiva di cui in epigrafe, dichiara con la presente di aver partecipato, via telematica, alla verbalizzazione della relazione finale e di concordare con la stessa a firma del Prof. Alessandro De Luca, Presidente della Commissione Esaminatrice, redatto in data 3 aprile 2025 e che sarà consegnato al responsabile del procedimento per i provvedimenti di competenza.

Si allega copia di un documento di identità.

In fede


Prof. Stefano Di Gennaro

ALLEGATO 4 ALLA RELAZIONE FINALE

Procedura di selezione per la copertura di n. 2 posti di Professore Associato nel GSD 09/IINF-04 Automatica SSD IINF-04/A Automatica mediante chiamata ai sensi della Legge n. 240/2010, art. 18, comma 1. Codice Procedura: 27/2025

DICHIARAZIONE

La sottoscritta Prof.ssa Maria Elena Valcher, Membro della Commissione Esaminatrice della procedura selettiva di cui in epigrafe, dichiara con la presente di aver partecipato, via telematica, alla verbalizzazione della relazione finale e di concordare con la stessa a firma del Prof. Alessandro De Luca, Presidente della Commissione Esaminatrice, redatto in data 3 aprile 2025 e che sarà consegnato al responsabile del procedimento per i provvedimenti di competenza.

Si allega copia di un documento di identità.

In fede

Prof.ssa Maria Elena Valcher

