

## TECHNISCHE DATEN

## Mögliche Roboter-Konfigurationen

<b>Freiheitsgrade</b>	1 bis 8
<b>Traglasten</b>	bis 20kg
<b>Reichweite</b>	200 – 2000mm
<b>Wiederholgenauigkeit</b>	± 0,1mm
<b>Max. Geschwindigkeit</b>	180°/s bzw. 2m/s; abhängig von Modulauswahl
<b>Arbeitsbereich</b>	± 270°
<b>Grundfläche</b>	191mm x 175mm; Anbringung horizontal, vertikal und an der Decke möglich
<b>Stromverbrauch</b>	ca. 250W nominal; abhängig von Modulauswahl
<b>Lautstärke</b>	Vergleichsweise geräuschlos
<b>Material</b>	Aluminium, Polypropylen
<b>Umgebungstemperatur</b>	0°C bis 50°C
<b>Konformität</b>	EN ISO 10218-1; EN ISO 13849-1, PL d, Kat. 3

## Steuereinheit

<b>Abmessungen</b>	L 400mm, B 200mm, H 300mm
<b>Betriebsspannung</b>	100-240V AC / 50-60Hz; alternativ 48V DC
<b>Schutzklasse</b>	IP 54
<b>Schnittstellen</b>	8x Digital I/O, IO-Link, EtherCAT, Ethernet, Modbus TCP
<b>Kommunikation</b>	EtherCAT, RJ45-Buchse
<b>Programmierung</b>	Intuitive graphische Benutzeroberfläche im Web Browser oder auf 12" Bedienpanel mit Montagevorrichtung, MATLAB oder RobCo-ROS

## Motormodule

	<b>M (D86)</b>	<b>L (D116)</b>	<b>XL (D148)</b>
<b>Durchmesser</b>	86 mm	116 mm	148 mm
<b>Nenn-Drehmoment</b>	29,7 Nm	55 Nm	120 Nm
<b>Max. Drehmoment</b>	70 Nm	178 Nm	374 Nm
<b>Nennleistung</b>	131 W	141 W	165 W
<b>Max. Geschwindigkeit</b>	230°/s	180°/s	180°/s
<b>Schutzklasse</b>	IP 54		

## Verbindungsmodule

	<b>86mm</b>	<b>116mm</b>	<b>148mm</b>
<b>Durchmesser</b>			
<b>I-Type Längen</b>	200, 300, 400	300, 450, 600, 750	400, 600, 800
<b>L-Type Längen</b>	240, 340, 440	350, 500, 650, 800	470, 670, 870
<b>Verfügbare Formen</b>	Gerade oder Rechtwinklig (z.B. I86-300: Gerades Verbindungsmodul mit 86mm Durchmesser und 300mm Länge oder L148-870: Rechtwinkliges Verbindungsmodul mit 148mm Durchmesser und 870mm Länge)		
<b>Schutzklasse</b>	IP 54		

