



ROB-SET ECBPMi

Quick Start Guide

DE	Quick Start Guide ROB-SET ECBPMi	2
EN	Quick Start Guide ROB-SET ECBPMi	4

1 Hinweise Quick Start Guide

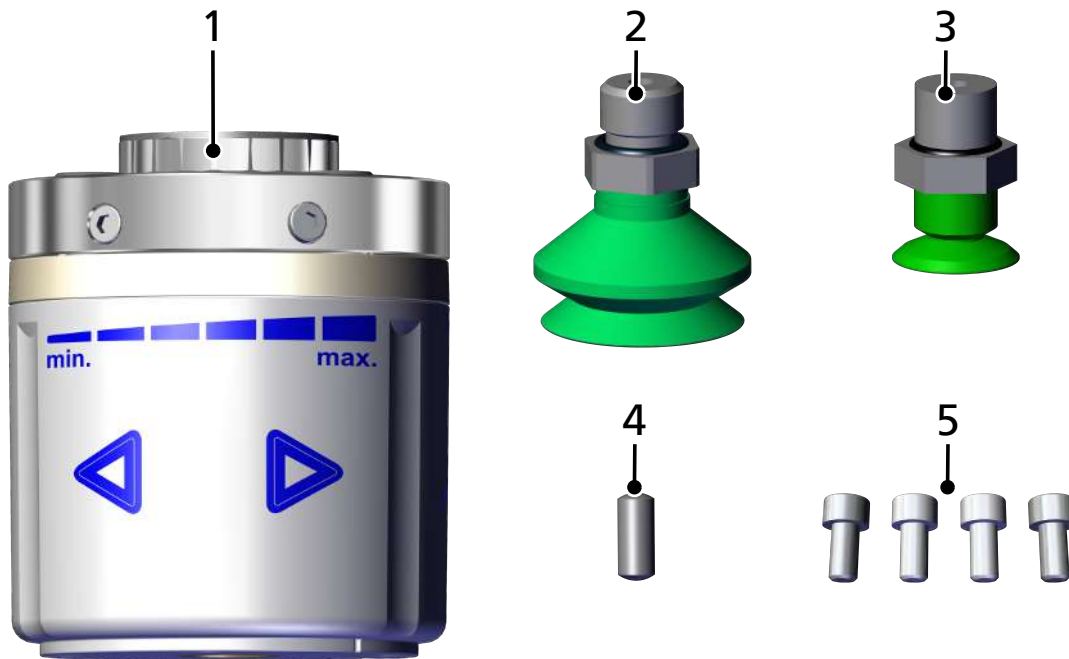
Der Quick Start Guide wurde in deutscher Sprache erstellt. Er beschreibt wichtige Hinweise beim ersten Kontakt und zur Installation des Produkts. Der Quick Start Guide richtet sich dabei an erfahrene Nutzer im Bereich der Automatisierungstechnik.

Detaillierte Informationen finden Sie in den Dokumentationen unter www.schmalz.com oder über den QR-Code.

Diese Information erhebt keinen Anspruch auf Vollständigkeit. Technische Änderungen, Druckfehler und Irrtümer vorbehalten.



2 Lieferumfang



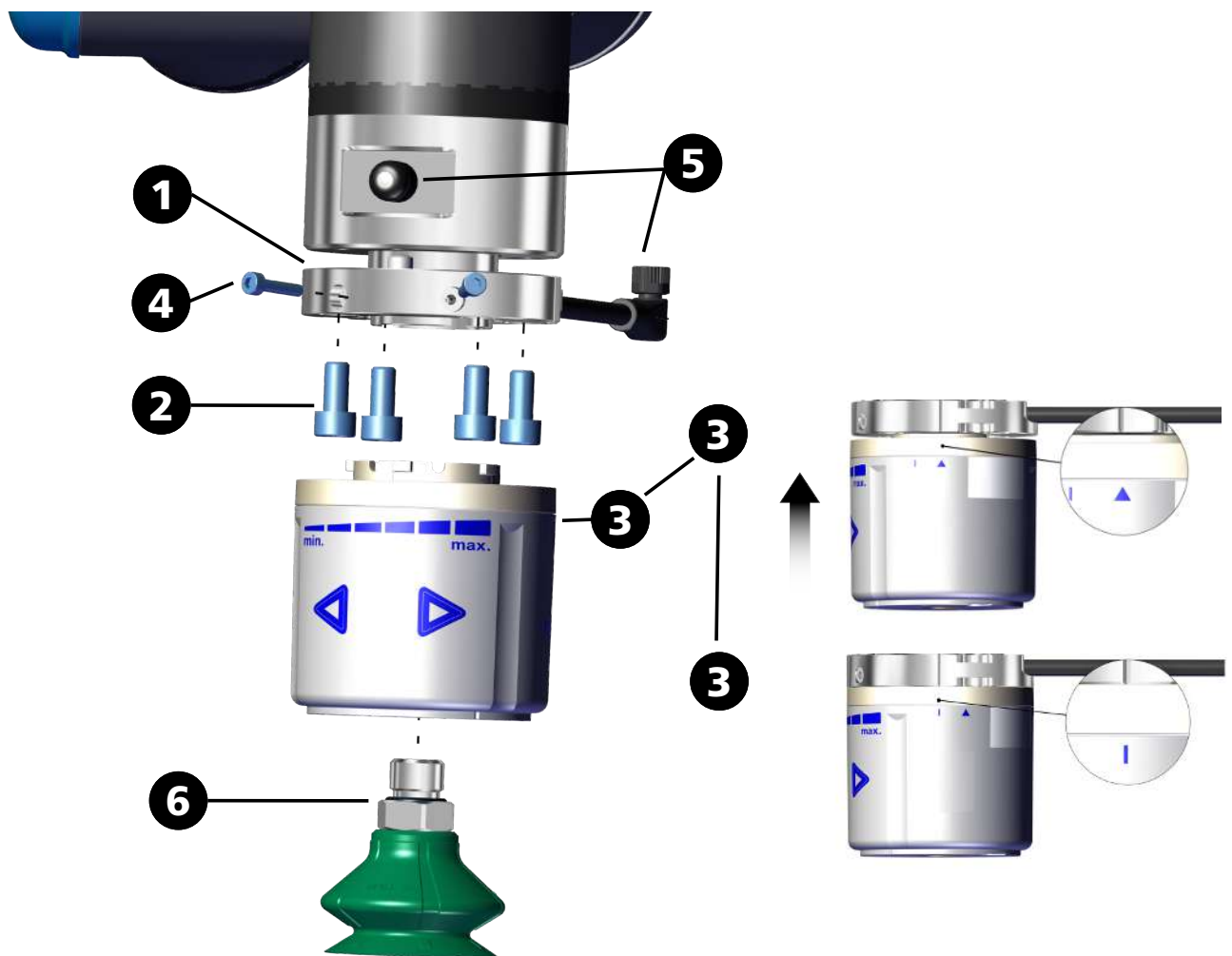
- | | |
|---|-----------------------------|
| 1 | Mini CobotPump ECBPMi |
| 3 | Vakuum-Sauger SFF-20 |
| 5 | Schraube M6x12 ST-8.8 VZ 4x |

- | | |
|---|-----------------------|
| 2 | Vakuum-Sauger SPB1-30 |
| 4 | Positionierstift |
| — | Quick Start Guide |

3 Lieferung prüfen

1. Die gesamte Sendung anhand beiliegender Lieferpapiere auf Vollständigkeit prüfen.
2. Mögliche Schäden durch mangelhafte Verpackung oder durch den Transport sofort dem Spediteur und J. Schmalz GmbH melden.

4 Montage



1. Flansch-Adapterplatte inkl. Anschlusskabel mit dem Positionierstift lagerichtig anlegen.
2. Mit 4 Schrauben M6 befestigen.
3. Die ECBPMi so positionieren, dass das kleine Dreieck auf die Kerbe an der Flansch-Adapterplatte zeigt. Die ECBPMi um 15° (bis Anschlag) im Uhrzeigersinn drehen.
⇒ Ist der Roboter aktiv durchläuft die ECBPMi einen internen Prüfablauf und leuchtet anschließend blau.
4. Mit den beiden Schrauben M3x14 sichern.
5. Anschlusskabel am Roboterarm anschließen.
6. Vakuumsauger montieren.

1 Notes on Quick Start Guide

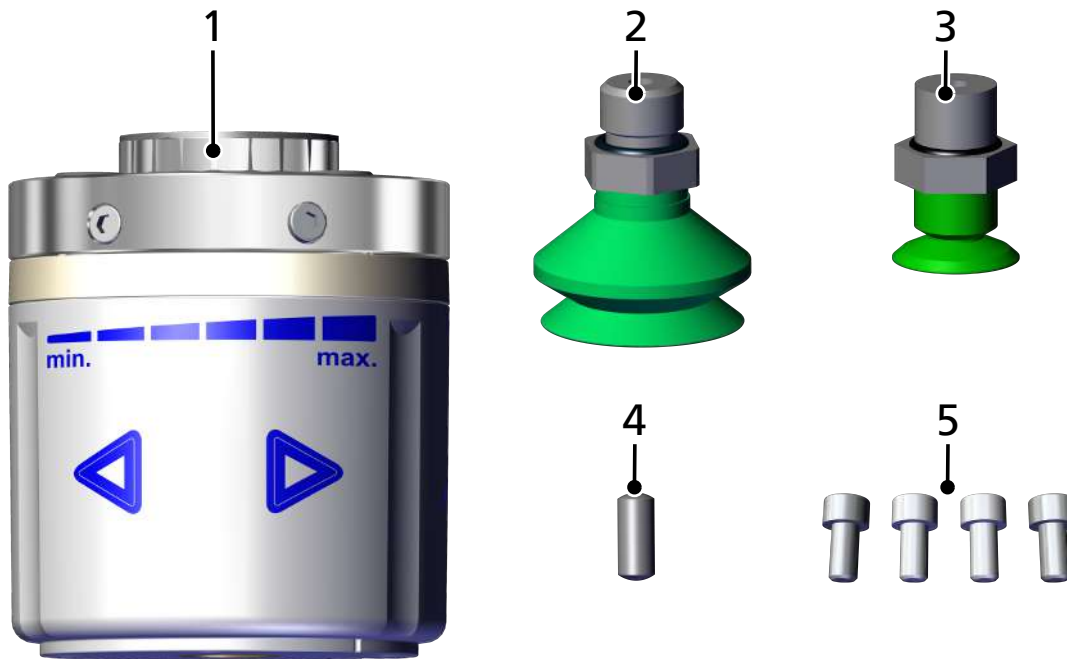
The quick start guide was originally written in German. It provides important information regarding your first contact with the product and its installation. The quick start guide is intended for experienced users in the field of automation technology. Detailed information can be found in the documentation at www.schmalz.com or via the QR code.

This information makes no claim to be exhaustive.

Subject to technical changes without notice. No responsibility is taken for printing or other types of errors.



2 Included in delivery



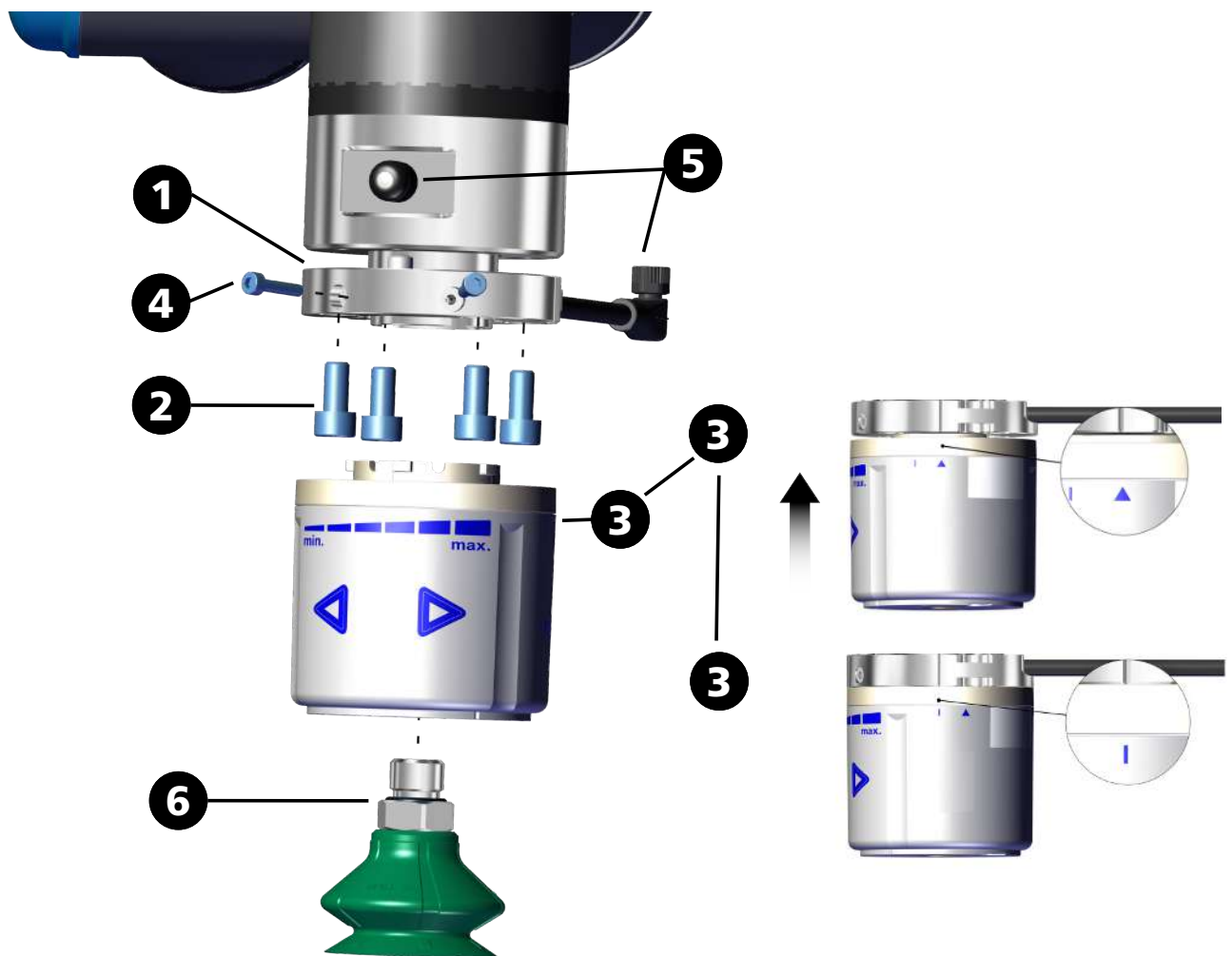
- 1 Mini CobotPump ECBPMi
- 3 Vacuum suction cup SFF-20
- 5 Screw M6x12 ST-8.8 VZ 4x

- 2 Vacuum suction cup SPB1-30
- 4 Positioning pin
- Quick Start Guide

3 Checking the Delivery

1. Compare the entire delivery with the supplied delivery notes to make sure nothing is missing.
2. Damage caused by defective packaging or occurring in transit must be reported immediately to the carrier and J. Schmalz GmbH.

4 Mounting



1. Mount the flange adapter plate and connection cable in the correct position using the positioning pin.
2. Fasten with 4 M6 screws.
3. Position the ECBPMi so that the small triangle points toward the groove on the flange adapter plate. Rotate the ECBPMi 15° clockwise (up to the stop).
⇒ If the robot is active, the ECBPMi performs an internal test run and then lights up blue.
4. Secure using the two M3x14 screws.
5. Connect the connection cable to the robot arm.
6. Mount the vacuum suction cup.